



SUPER GPS RADAR DETECTOR
GPS-998 Plus
分離式全頻雷達測速器

座標一鍵更新



九代衛
星引擎

固定照
相偵測

全中文
顯示幕

四核心
處理器

雷達自
動靜音

數位電
子羅盤

流動照
相偵測

一鍵更
新



目 錄

一. 產品包裝配件.....	P2
二. 主機各部功能位置說明.....	P3
三. 主機啟動顯示說明.....	P4
四. 主機功能查詢.....	P5
五. 主機更新教學.....	P6
六. 系統功能設定.....	P8
七. 駕駛模式切換設定.....	P10
八. 雷達訊號偵測設定.....	P11
九. 恢復原廠設定.....	P11
十. 自建座標教學說明.....	P12
十一. 產品安裝位置建議.....	P15
十二. GPS天線安裝說明.....	P16
十三. 分離式室外機安裝說明.....	P16
十四. 分離式室外機安裝圖解.....	P17
十五. GPS與分離式室外機規格.....	P18
十六. 目前警方制式系統.....	P19
十七. 重要保固需知.....	P21
十八. 產品保證書.....	P22

※為了您的安全，請務必參照交通規則駕駛
※本產品僅供安全警示，請勿超速使用
※本手冊僅供參考，功能以手中實機為準

一、產品包裝配件明細

1.主機+顯示器



2.雙軌黏貼支架



3.USB 下載線



4.DC 12V 直流電源線



5.分離式室外主機



6.室外機配件包



7.產品指導手冊



8.GPS 天線(選配)



二、主機各部功能位置說明

1. 主機顯示器正視圖



2. 主機顯示器位置說明



三、主機啓動顯示說明

1、開機啟動程序

1-1、開機時會進行顯示螢幕測試，所有字幕會全亮



1-2、會播報歡迎詞『歡迎使用全球衛星雷達系統，請繫好安全帶。』

1-3、座標版本顯示，目前GPS版本 XXXX



1-4、當地時間顯示，目前時間 XX:XX(12小時制)



1-5、駕駛模式提示，預設值為『安全駕駛限速模式』。

1-6、雷達訊號偵測設定提示，目前雷達訊號設定『高』，預設值為高。

2、衛星啟動狀態及顯示幕圖示說明

2-1 當衛星連接成功時，會先播報祝旅途平安。

2-2 當機器處於衛星連結狀態時，時間中的「：」會持續閃爍（見圖一），反之當無法與衛星連接時，時間中的「：」將不會持續閃爍，在無法與衛星連接的狀態時，電子羅盤的東、西、南、北會持續輪流閃爍，當與衛星連接時，電子羅盤會依據車子行進的方向而顯示方位。

2-3 顯示幕中的C跟U（見圖二）是代表目前使用者的駕駛模式。

2-4 顯示幕中的訊號圖示代表接收雷達訊號強中弱（見圖三）。

2-5 顯示幕中三個圖示為搭配GPS警示點提示時，搭配顯示（見圖四）。



- ◆ **固定照相系統限速模式**：螢幕顯示
- ◆ **固定照相系統模式**：螢幕顯示
- ◆ **照相系統限速模式**：螢幕顯示
- ◆ **照相系統模式**：螢幕顯示
- ◆ **安全駕駛模式**：螢幕顯示
- ◆ **安全駕駛限速模式**：螢幕顯示

四、主機功能查詢

1、系統資訊查詢與下載模式



▲此功能項目查詢需輕按「MODE」一秒，才能進入系統資訊循查詢，如需重複播报，则可按「MEMO」一秒。

1-1 經緯海拔高度查詢，此項目需在機器與衛星連結後，才能查詢，機器會依據目前使用者所在方位

顯示經緯度與海拔高度。
 細度 24° --- 36' --- 53" ---
 ↓
 緯度 118° --- 6' --- 14" ---

1-2 日期時間查詢，此項目需在機器與衛星連結後，才能查詢，會透過衛星來提示目前的日期時間。

118 --- 12:00 ---

1-3 電瓶電壓查詢，會依據汽車目前的狀況播報電瓶電壓數值。

88.88 ---

1-4 0-100公里加速時間查詢，會自動計算汽車每次由0加速至100公里所花費的秒數值。

0 ---

1-5 系統更新模式，將機器連接電腦後，螢幕顯示 dn 更新模式，即可開始進行座標更新。

座標更新網址為<http://haurmeei.gpscamera.org/>，在更新之前須注意以下事項：

▲ 系統需求：WINDOWS XP(SP1/SP2/SP3)或WINDOWS VISTA或WINDOWS 7

▲ 軟體需求：WINDOWS XP(SP1/SP2/SP3)

1.PL-2303 USB-to-Serial

2.Microsoft Installer 3.1

3.Microsoft .Net Framework 2.0 或 Microsoft .Net Framework 3.5

WINDOWS VISTA(X86/X64)

1.PL-2303 USB-to-Serial

WINDOWS 7(X86/X64)

1.PL-2303 USB-to-Serial

▲ 瀏覽器需求：Microsoft Internet Explorer

五、主機更新教學

一鍵更新步驟

步驟 1：

請先將測速器主機透過 USB 傳輸線連接電腦，主機會顯示 DN 。

步驟 2：打開【我的電腦】後，點選開啟【RY_CDROM】。



注意：如防毒軟體會阻擋程式運行，請先關閉防毒軟體

步驟 3：打開【RY_CDROM】後，點選執行【AutoRY.exe】或【一鍵升級】程式。

名稱	修改日期	類型	大小
目前在碟片的檔案 (6)			
AutoRun	2014/2/13 PM 1...	安裝資訊	1 KB
AutoRY	2014/2/13 PM 1...	應用程式	100 KB
AutoUpdate	2014/10/24 PM ...	Windows 批次檔案	1 KB
info	2014/2/12 PM 1...	智慧設定	1 KB
АвтоБиновление	2014/10/24 PM ...	Windows 批次檔案	1 KB
一鍵升級	2014/10/24 PM ...	Windows 批次檔案	1 KB

注意：請勿刪除 RY-CDROM 與 RY_DISK 抽取式磁碟機內任何檔案，也不要將其他檔案複製到抽取式磁碟機當中，否則將可能出現無法預期的執行錯誤

步驟 4:

點選執行【AutoRY.exe】或【一鍵升級】程式後，即會跳出更新視窗。



注意：任何伺服器皆可更新，更新程式會自動為您選擇當下連線最佳的伺服器

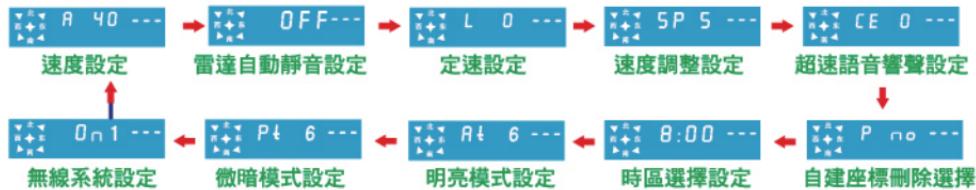
步驟 5:

跳出更新視窗後，直接點選【更新】按鈕，更新完畢後電腦更新視窗即會顯示【裝置已順利更新完成！】，再將 USB 拔除即可。

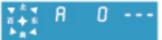
六、系統功能設定

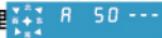
1、系統功能循環設定

▲ 此功能項目查詢需長按『MODE』三秒，才能進入系統功能循環設定，進入系統功能設定後，每按『MODE』輕按一秒，就可循環選擇設置系統功能，當設置完畢後可長按『MODE』三秒儲存設定，或靜待三秒即回到預設畫面。



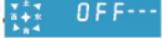
1-1. 速度設定：出廠預設值為50公里

可設定範圍從0公里至150公里  

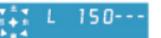
即車速低於50公里  時，即使遇到電波式雷達系統會自動靜音，

只會閃爍燈光，可排除市區中自動門與其他雜訊的干擾。

1-2. 雷達自動靜音設定：原廠預設為關閉，開啟此功能，速度設定會依照路段速限值自動調整，

功能同1-1所述，由手動變為自動調整，遇到照相點限速100公里，即會自動調升為100公里，下一個照相點限速為60公里時，即會自動調降為60時，另外當車速低於速度設定值時，自動再調回速度設定值  

1-3. 定速設定：出廠預設值為0公里 ，即關閉此功能，

可設定範圍從0公里至150公里  

如果設定為100公里，車速高於100公里時，系統會自動發出超速警告，車速低於100公里時，系統不發出超速警告。

* 關於此功能，亦能作為自建座標之警示點路段之速限，以及警示距離長度的收集依據。並藉由自建座標上傳軟體，與其它用戶共享。

1-4. 速度誤差微調設定：出廠預設值為5公里

 5P 5 ---

可設定範圍從0公里至20公里  5P 0 ---  5P 1 ---  5P 20 ---

當GPS速度與車子速度不一致時，可先行觀查一般平均誤差值，再調整至GPS速度與車子速度完全一致。

1-5. 超速語音響聲設定：出廠預設值為語音響聲模式。

可調整為語音響聲模式→語音模式→連續響聲模式。三種語音響聲警示的詳細內容如下所示：

▲ **語音響聲模式**：在此模式下，當車子靠近固定照相系統警點前，除了語音提示照相系統的種類，限速與距離倒數，當車速超過該照相系統速限值時，系統會自動發出[當當]警示聲，當車速低於速限值時，系統將停止[噹噹] 警示聲，而持續距離倒數。

 CE 0 ---

▲ **語音模式**：在此模式下，當車子靠近固定照相系統警點前，系統會語音提示照相系統的種類、限速與距離倒數，無論車子超過照相系統速限值與否，系統將不會發出[噹噹]的警示聲。

▲ **連續響聲模式**：在此模式下，當車子靠近固定照相系統警點前，系統會語音提示照相系統的種類，限速與距離倒數，無論車子超過照相系統速限值與否，系統將持續發出[噹噹]警示聲，直到車行經過固定照相系統警點。

1-6. 自建座標刪除選擇：詳見自建座標教學說明「2-5」。

 P no ---

1-7. 時區選擇設定：原廠預設值

 8:00 ---

按『UP or DOWN』鍵，可設定時間選擇加／減（循環設定），

長按『MEMO』鍵選擇切換時／分鐘調整。

當  8000 --- 時，表示時區為加。當  8000 --- 時，表示時區為減。

1-8. 明亮模式設定：螢幕亮度自動變亮；預設值為早上六點，兩者相同則為關閉。

1-9. 微暗模式設定：螢幕亮度自動變暗；預設值為晚上六點，兩者相同則為關閉。

1-10. 無線系統設定：

當使用者選擇無線系統 ，雷達訊號可設定為低、中、高、超高，

且室外機未連結時，系統會每隔 3 分鐘語音提示「室外機未連結」。

當使用者選擇無線系統 ，雷達訊號可設定為低、中、高、超高。

當使用者選擇無線系統 ，將停止接收室外機訊號，只運作GPS功能。

七、駕駛模式切換設定

此功能項目查詢需長按[MEMO]三秒，才能進入駕駛模式迴圈設定。



1-1.安全駕駛限速模式：在此駕駛模式下，系統除了提示使用者固定測速照相點的**限速**與距離倒數外，

另外會提前警示易肇事路段、商場、學校、加油站、收費站，讓使用者更能掌握道路狀況，此時顯示幕的C跟U不顯示。

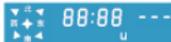
1-2.照相系統限速模式：在此駕駛模式下，系統只會提示使用者所有固定測速照相點的**限速**與距離倒數

不會警示易肇事路段、商場、學校、加油站、收費站等安全類提示，此時顯示幕只顯示C。

1-3.固定照相系統限速模式：在此駕駛模式下，系統只會提示使用者所有固定測速照相點的**限速**與距離

倒數，**不會**警示**經常出沒類提示如雷射、流動經常出沒路段等**以及易肇事路段、商場、學校、加油站、收費站等安全類提示，此時顯示幕只顯示C。
(適合已加裝雷射防護罩用戶使用)

1-4.安全駕駛模式：同1-1.功能敘述，但不會播報該警示點路段速限。此時顯示幕只顯示U。

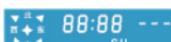


1-5.照相系統模式：同1-2.功能敘述，但不會播報該警示點路段速限。此時顯示幕只顯示C跟U。



1-6.固定照相系統模式：同1-3.功能敘述，但不會播報該警示點路段速限。

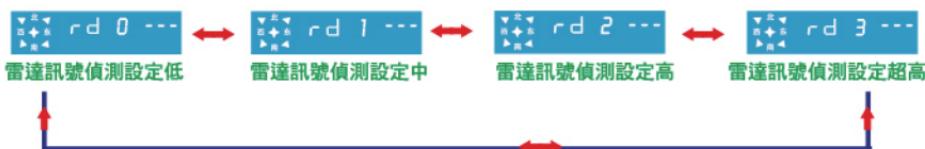
此時顯示幕只顯示C跟U。



八、雷達訊號偵測設定

▲此功能項目查詢需長按「UP or DOWN」三秒，才能進入雷達訊號偵測循環設定。

1.雷達訊號偵測設定，預設值 。本功能設置可分為



九、恢復原廠設定

▲在主機關機狀態下，先按「MEMO」鍵，再插上電源，通電後放手，依序聽到「恢復原廠設定」的語音提示，主機設定值恢復到原廠出廠設定值。

*請各位用戶固定3~6個月更新一次您的機器，以保持資料的準確性。

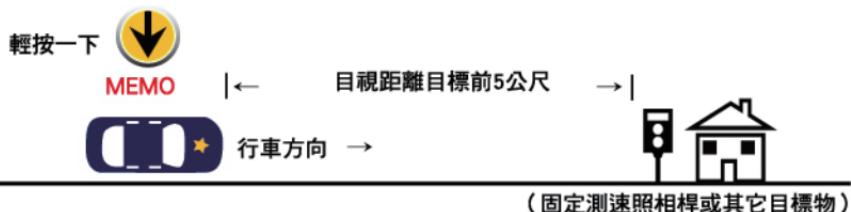
十、自建座標教學說明

1.自建座標功能介紹：

本產品除了提供全國各大地區的固定照相與安全類警示座標點，尚內建256筆超大自建座標容量，供使用者自行增設座標警示點並依定速設定值決定警示距離，在設定完成，當使用者日後行經過此自建座標點前，系統會提前提示「**前方為自建座標點，請小心駕駛**」並倒數距離顯示；如果使用者是設定在速限模式下，則通過會提示「**前方為自建座標點，限速XX公里，請小心駕駛**」，在通過座標點時，系統會發出自建座標點結束聲，此時顯示幕會顯示「**PASS**」。

2.自建座標收集方法：

2-1 正向自建座標：即行車與照相方向相同。定位方式如下圖解：



使用者目視距離目標物約5公尺前，按一下「**MEMO**」鍵，當系統收集完成時，顯示幕上會出現該座標點的編號（編號由0～255），並提示「**自建座標XX向設定完成**」，2秒後恢復車速顯示。

2-2 反向自建座標：即行車與照相方向相反。定位方式如下圖解：



- ▲使用者駛離目標物約 3 公尺後，連續按兩下「**MEMO**」鍵，語音提示「反向自建座標起點」。當系統收集完成時，顯示幕上會出現該自建點的編號（編號由 0 ~ 255）並提示「**反向自建座標 X X 向設定完成**」，兩秒後恢復車速顯示。

2-3 定速設定值與收集距離相對參考值：

	定速設定	收集距離
1	10-30公里	約150公尺
2	40-60公里	約300公尺
3	0或70-80公里	約500公尺
4	90公里	約700公尺
5	100-150公里	約1000公尺

- ◆ 自建座標點的收集距離是依據定速的數值而決定的，例如，當使用者將定速值設定為 0 公里時，使用者的自建座標收集距離就是為 500 公尺，請參閱上頁定速值與收集距離相對參考值圖表。

2-4 自建座標收集應注意事項：

- ▲ 收集**正向自建座標點**時，如行駛路徑距離小於速限警示距離，系統會出現「**LES**」，此時無法收集正向自建座標點。
 例如，當定速值定位 0 公里時，使用者必須行駛超過 500 公尺，才能開始收集正向自建座標點。
 當使用者要收集**反向自建座標點**時，則不會受行駛路徑距離小於速限警示距離影響，可於連上衛星後，直接收集。
- ▲ 本產品自建座標點最大可儲存 256 筆，當記憶體已滿時，再新增自建座標點會出現「**OER**」，此時請先清除不必要 或者是已經上傳回本公司的自建座標點。

2-5 自建座標點刪除：

- ▲ 單筆自建座標點刪除：請先進入到自建座標刪除選擇功能設定，再按「UP」或「DOWN」選擇只想要刪除的座標編號，再長按「UP」或「DOWN」刪除該筆自建座標點。或當該自建座標點警示時長按「MEMO」亦可刪除。
- ▲ 全部自建座標點刪除：請先進入到自建座標刪除選擇功能設定，再長按「MEMO」就可以刪除全部的自建座標點。

2-6 用戶自建座標點上傳共用：

- ▲ 道路建設日新月異，如果使用者發現到有新增的固定測速照相點或其他安全警示點，可以透過自建座標點收集的方式，將新增的固定測速照相點或其他安全警示點收集下來，再上傳至公司的用戶自建座標管理網站。我們將盡快處理測試，讓其他使用者分享到您的最新座標點。
- ▲ 上傳座標分享網址為<http://cp.gpscamera.org/>

十一、產品安裝位置建議

1.主機與顯示器安裝位置建議

1-1 **安裝前需知：**使用者在安裝室內GPS主機位置時，需以不影響駕駛者行車的視線

為第一優先，並請專業安裝人員協助安裝。

1-2 **室內GPS主機安裝：**建議使用者安裝於如下圖**A**、**B**、**C**既不影響行車視線也方

便使用者進行操作。



十二、GPS天線安裝說明（選配）

- 1.超強內置八代引擎，衛星接收效果超強，可穿透普通隔熱紙，若內置天線接收GPS信號接收不良，需另購外接天線使用。
- 2.可將天線背面貼上3M雙面膠，建議黏於駕駛座前擋風玻璃外與引擎蓋交會角落處。天線的另一端接頭則拉回車內插入主機的「ANT」室外天線插孔，如此可確保天線不會受到隔熱紙的干擾，正常接收GPS衛星訊號。



十三、分離式室外機安裝說明

▲ 分離式室外機安裝，牽涉技術性安裝考量，非專業安裝，可能產生負面效能，本公司在此提供以下重要安全事項參考：

※**安裝前，先拔除正極線上保險絲，當分離式室外機安裝完畢後，再裝回原位置。**

為確認電源的正負極性，請先安裝負極，再安裝正極。

- 1.**水箱前鍍鉻飾條**：一般分離式室外機安裝位置，大致上會置於車頭水箱罩內處（如 ① ② ），因為鍍鉻型水箱罩， 會造成行進波形變化，或改變原有雷達波的行進方向，等於具有外在的干擾因素，雷達行進的方向因而改變，進而影響安裝於水箱罩內的分離式室外機接收距離的表現。
- 2.**水箱前空間不足**：水箱室內除溫度偏高外，水箱狹窄或空間不足固定分離式室外機時，請選擇安裝於氣霸進風口（如 ① ② ）。
- 3.**導波管前障礙物**：雷達導波管是一個集波器，就像電視天線，安裝位置及安裝角度都會影響接收效果。另外在導波管前如果有金屬障礙物則會影響雷達接收效果。
- 4.**電流放大器處置**：由於本分離式室外機採用智慧電源管理系統，具有專利的脈衝啟動開關，對正負極電源安裝就會 特別敏感，安裝前應特別注意，盡可能排除電源橫越逆電流或各式電流放大整流器的位置，減少阻抗，可避免GPS 主機與分離式室外機發生傳遞異常發生。

5.負極接地阻抗：由於本分離式產品，採用智慧型電源管理系統，電源啟動關閉是採用脈衝式開關，車子啟動後，因為脈衝電壓 造成電流不穩定時，系統會自動啟動電源，車子熄火後，電壓會趨於平穩，系統自動關閉電源，但因具有專利精密脈衝式啟閉開關，對正負極電源安裝就會特別敏感，原則上盡可能安裝於電瓶上的正負極接點，減少負極接點阻抗過大，影響雷達電源啟動與否。

6.遇訊號未連結時：由於電源管理系統採用脈衝式電源啟閉開關，相當靈敏與脆弱，安裝時請先安裝室外機，再安裝延長電路，最後接入電瓶，應特別注意極性，先安裝負極，再安裝正極，以減少脈衝，避免偶發性接觸短路，先拔除保險絲，再安裝至電瓶正極，再檢查室外機正負極電源安裝是否正確後，可接上保險絲。

十四、分離式室外機安裝圖解



有鍍鉻飾條，安裝B氣霸下方

1



無鍍鉻飾條，安裝A水箱或B氣霸下方

2



室外機安裝方法-請垂直安裝

3



直型鐵架固定於車體上方

4



垂直安裝

用凹槽直型鐵件
固定於主機上
(可加直型加長
鐵件一起使用)

5



6

1. 紅(+)正極

2. 黑(-)負極

電源輸入(IN)

十五、GPS與分離式室外機規格



PS. 室外機無法正常啟動解決方法

1. 油電車或進口車因脈衝不明顯，請將正極安裝於引擎室內保險絲盒內（因脈衝較明顯）
· 負極接地或 車體即可改善室外機無法啟動問題。

2. 改用無AAC脈衝之主機，將無ACC雷達安裝於ACC電源之保險絲上即可。

主要規格	接收頻率範圍	
衛星接收頻率	1575.42±1.023 MHz	110±2dB
警車X-BAND	10.525GHz± 100 MHz	110±2dB
三腳架K-BAND	24.125GHz± 175MHz	124± 2dB
證眼雷達Ka-BAND	33.800GHz± 100 MHz	115±2dB
警車Ka-BAND	34.700GHz± 1300 MHz	115±2dB
三腳架Ka-BAND	34.300GHz± 1300 MHz	115±2dB
雷射槍Laser Beam	904mn ±33 KHz	1. 資料庫容量：360000筆 2. 自建庫容量：256筆 3. 距離誤差值±10 (m) 4. 距離顯示：0-999 (m) 5. 電子羅盤：東.西.南.北. 東北.東南.西北.西南
反光偵測VG2	11.150± 175MHz	
電源供應需求	DC12V	
電壓數值要求	150~300mA	
工作溫度	-25°C~75°C	

十六、目前警方制式系統



壓線式照相系統



壓線式照相系統



新K頻攔截式警車



固定壓線照相系統



K頻固定照相系統



K頻攔截式警車



天網壓線照相系統



K頻固定照相系統



K頻攔截式警車



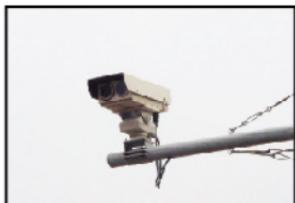
K頻流動測速照相



Ka頻攔截式警車



新K頻流動測速照相



CCD固定照相系統



K頻固定照相系統



Ku頻流動測速照相



PDA雷射測速照相



義大利雷射測速照相



雷射測速Pro-Lite



雷射照相ULTRA LYTE



雷射測速槍Trafipatrol



VG2反反偵測



美規Ka頻攔截式雷達槍



美規STALKER雷射測速槍



ATLANTA雷射測速槍

十七、重要保固需知

1.有條件完整保固服務：正常使用狀態下所產生的損壞，購買後享有主機本體 2 年維修保固服務，但不含外殼更新服務，如需外殼更新服務需另外收費。非自然損害之人為自行破壞機身上的易碎禁止拆卸貼紙毀損者，本公司有權拒絕維修服務，自然損壞及故障應該送回原廠維修，否則原廠享有不提供維修服務。但若更換零件者，仍應酌收零件材料費用

。

2.保固期限內維修：在保固期限內，有自然損壞需維修時，可直接送交經銷商或郵寄公司維修，但在非原購買經銷處送修或檢修時，該服務商會視情況酌收檢測服務費，而公司於歸還時，會依您的保固條件寄至府上但若您未附上保證書或保固期限已過，均酌收維修費用，所以務必請經銷商為您填妥保證書蓋上經銷商章及消費日期，才不會造成日後保固的困擾，運送費用則由客戶支付。

3.保固期限外維修：缺少保證書者，視同已經逾保證期限，如果您仍需要此項服務，而維修情形在台幣600元以上，我們工程師會先通知您，選擇不維修或退還您的偵測器。

4.郵件送修需知：郵寄送回公司維修時，應該註明故障原因，並附保證書影本並寫清楚您的聯絡方式，一般維修需要七至十個工作天，超過時間仍未收到者，請來電查詢之。

5.郵件寄送費用：一律採用宅配方式寄出，郵寄費用由所有人或送修人支付。

6.郵寄送修前檢查：

- a.使用結實紙盒包裝，交由可靠的貨運公司，加值保險直接寄至本公司
- b.必須填明您的姓名\住址\日期電話（含郵政信箱）
- c.詳細說明故障事由或描述問題所在
- d.影印一份購買的收據及保證書，務必影印一份否則恕難辦理維修

7.原廠有權拒保固情形：

- a.使用失當導致機器故障或損壞
- b.擅自改裝或維修而發生之故障
- c.因天然因素所致的損壞
- d.機器的保固期限已到期
- e.保證書上沒有購買日期及經銷章
- f.維修時未附上原廠保證書
- g.被濫用\修改\不當裝置\移動架構
- h.機器無標籤貼紙

十八、產品保證書

產品保證書

感謝您使用本公司產品，本商品自購買日起，在正常使用狀態下，
主機本體提供 2 年免費售後服務，為避免日後爭議，特此聲明在購買時，務
必據實填寫所敘內容及加蓋授權經銷之服務標章，人為或不可抗力天然
損害，或保固期屆滿之後，及未出示產品保固憑證，本公司有權酌收適
當服務費用。

產品名稱：GPS衛星定位安全警示器

產品型號：神隼GPS-998-Plus

產品編號：

檢驗員：

檢驗日期：

購買日期： 年 月 日

未填入購買日期者，以原出廠日為準！

保固期限：2 年（主機本體）

授權特約店章

無授權特約店者，恕不適用此產品說明書